

Mecánica

Cálculo de variaciones:

Buscamos una función $y(x)$ que haga extremal la integral

$$\int_{x_1}^{x_2} f[y(x), y'(x), x] dx$$
$$\frac{\partial f}{\partial y} - \frac{d}{dx} \left(\frac{\partial f}{\partial y'} \right) = 0 \quad \text{ecuación de Euler}$$

Principio de D'Alembert:

$$\sum_{\alpha=1}^N \vec{F}_{\alpha}^{(a)} \cdot \delta \vec{r}_{\alpha} = 0 \quad (\text{cuando el trabajo virtual total de las fuerzas de ligadura es nulo}).$$

Caso particular: Teorema de Torricelli (cuando las fuerzas activas son únicamente las gravitatorias): $\delta Z_G = 0$

Ecuaciones de Lagrange:

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \right) - \frac{\partial L}{\partial q_j} = 0 \quad \text{donde } j = 1, 2, \dots, n \text{ (para un sistema conservativo) y } L = T - V \text{ es}$$

la lagrangiana del sistema.

$$\text{En general: } \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial T}{\partial \dot{q}_j} \right) - \frac{\partial T}{\partial q_j} = Q_j \quad \text{donde } j = 1, 2, \dots, n \text{ y } Q_j = \sum_{\alpha=1}^N \vec{F}_{\alpha} \cdot \frac{\partial \vec{r}_{\alpha}}{\partial q_j}$$

Coordenadas cíclicas: $\frac{\partial L}{\partial q_j} = 0 \Rightarrow \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} = p_j = cte$ (momento canónico generalizado)

Ecuaciones de Hamilton:

$$H = \sum_{\alpha=1}^N p_{\alpha} \dot{q}_{\alpha} - L \quad \text{donde } p_j = \frac{\partial L}{\partial \dot{q}_j} \text{ es el hamiltoniano del sistema.}$$

Ecuaciones de Hamilton:

$\dot{q}_j = \frac{\partial H}{\partial p_j}$	$\dot{p}_j = -\frac{\partial H}{\partial q_j}$
---	--

Si el sistema es conservativo: $H = T + V$

Transformaciones canónicas o de contacto.

La transformación $P_{\alpha} = P_{\alpha}(p_{\alpha}, q_{\alpha}, t)$, $Q_{\alpha} = Q_{\alpha}(p_{\alpha}, q_{\alpha}, t)$ es canónica si $\sum p_{\alpha} dq_{\alpha} - \sum P_{\alpha} dQ_{\alpha}$ es diferencial exacta.

Ecuación de Hamilton – Jacobi.

$$\frac{\partial S}{\partial t} + H \left(\frac{\partial S}{\partial q_j}, q_j, t \right) = 0$$
$$p_{\alpha} = \frac{\partial S}{\partial q_j}$$

Fuerzas centrales

Fuerza en dirección radial, deriva de una energía potencial	$\mathbf{F} = F(r) \mathbf{u}_r = - (d E_p / d r) \mathbf{u}_r$
Sistema conservativo	$E = E_c + E_p = \text{cte}$
Momento de un fuerza central	$\mathbf{M} = \mathbf{r} \times \mathbf{F} = \mathbf{0} \implies \mathbf{L} = \text{cte} \implies$ movimiento plano
Ley de Newton de la Gravitación Universal	$\mathbf{F} = - (G M m / r^2) \mathbf{u}_r$
Campo gravitatorio (fuerza por unidad de masa)	$\mathbf{g} = - (G M / r^2) \mathbf{u}_r$
	$\mathbf{F} = m \mathbf{g}$
Potencial gravitatorio	$V = - G M / r$
Conservación de la energía	$E = (m v^2) / 2 - G M m / r =$ constante < 0
Conservación del momento angular	$\mathbf{L} = \text{cte} = m \mathbf{r} \times \mathbf{v}$
En el afelio y en el perihelio (o apogeo y perigeo):	$m r_a v_a = m r_p v_p$
Energía:	$E = (m v_r^2) / 2 + L^2 / (2 m^2 r^2) -$ $G M / r$
Potencial efectivo:	$V_{ef} = L^2 / (2 m^2 r^2) - G M / r$
Fuerza de atracción gravitatoria igual a la fuerza centrífuga	$G M m / r^2 = m v^2 / r$
Velocidad orbital de un satélite (a una distancia r del centro del planeta)	$v = (G M / r)^{1/2}$
Velocidad de escape (para que pueda escapar del campo gravitatorio del planeta)	$v_e = (2 G M / r)^{1/2}$
Variación de g con la latitud (φ) teniendo en cuenta la rotación de la Tierra	$g^2 = (g_0 - \omega^2 R \cos^2 \varphi)^2 + (\omega^2 R \cos \varphi \sin \varphi)^2$

Teorema de Gauss. Ecuación de Poisson

Teorema de Gauss (flujo del campo gravitatorio)	$\oint \mathbf{g} \cdot d\mathbf{s} = -4\pi G m_e$ donde m_e es la masa encerrada por la superficie gaussiana
forma integral	
forma diferencial	$\text{div } \mathbf{g} = \nabla \cdot \mathbf{g} = -4\pi G \rho$
Ecuación de Poisson del potencial gravitatorio	$\nabla^2 V = 4\pi G \rho$

Campo y potencial creados por una esfera homogénea de radio R y masa $M = 4\pi R^3 \rho / 3$

	campo gravitatorio	potencial gravitatorio
puntos exteriores: $r > R$	$-GM/r^2$	$-GM/r$
superficie: $r = R$	$-GM/R^2$	$-GM/R$
puntos interiores: $r < R$	$-GMr/R^3$	$-GM[3R^2 - r^2]/(2R^3)$

Leyes de Kepler

I.	Los planetas describen órbitas elípticas (porque $E < 0$) planas (porque $\mathbf{L} = \text{cte}$) alrededor del Sol, situado en uno de sus focos
II.	El vector de posición de cualquier planeta con respecto al Sol barre áreas iguales en tiempos iguales (porque $\mathbf{L} = \text{cte}$)
III.	Los cuadrados de los períodos de revolución son proporcionales a los cubos de los semiejes mayores de la elipse $T^2 = a^3 4\pi^2 / GM$
	Si la órbita es circular de radio r : $T^2 = r^3 4\pi^2 / GM \implies T^2 / r^3 = \text{cte}$ Período de revolución de un satélite: $T = 2\pi [r^3 / (GM)]^{1/2}$

Constantes y Unidades (Sistema Internacional)

Constante de Gravitación Universal	$G = 6.67259 \cdot 10^{-11} \text{ m}^3 / \text{kg s}^2$ ($\text{N m}^2 / \text{kg}^2$)	
Momento lineal	kg m/s	$M L T^{-1}$
Fuerza	Newton (N) = kg m/s^2	$M L T^{-2}$

Trabajo, energía cinética, energía potencial	Julio (J) = N m	$M L^2 T^{-2}$
Potencia	watios (w) = J /s	$M L^2 T^{-3}$
Momento de una fuerza	N m	$M L^2 T^{-2}$
Potencial V	V (voltios)	
Unidades (otros sistemas, relaciones)		
Fuerza	dina (CGS), 1 N = 10^5 dinas	
Trabajo	ergio (CGS), 1 J = 10^7 ergios	
Potencia	1 C.V. = 735.5 w	
® Academia Minas C.B. Todos los derechos Reservados		